# PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

10-184615

(43)Date of publication of application: 14.07.1998

(51)Int.CI.

F15B 21/14 E02F 9/22

(21)Application number: 08-347707

(71)Applicant: KOMATSU LTD

(22)Date of filing:

26.12.1996

(72)Inventor: ENDO HIROSHI

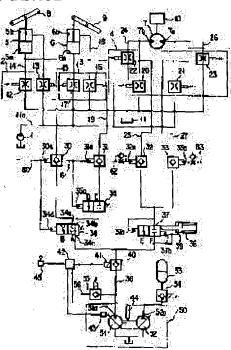
YOSHIDA NOBUSANE MARUTA KAZUHIRO

## (54) ACTUATOR RETURN PRESSURE OIL RECOVERY DEVICE

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To independently recover pressure oil from first, second and third actuators and recover pressure oil from the first actuator while generating back pressure to return pressure oil from the third actuator at the time of simultaneously operating the first and third actuators.

SOLUTION: First to fourth switching valves 30–33 are provided at first, second and third recovery circuits 15, 19, 25, 27 where return pressure oil from first, second and third actuators 5, 6, 7 flows. It is so constituted that return pressure oil in the first recovery circuit 15 flows to a main recovery circuit 36 when the first recovery circuit 15 and second recovery circuit 19 are connected to the main recovery circuit 36 through a priority valve 34 and simultaneously operated. The third and fourth recovery circuits 25, 27 are made join each other and connected to the inlet side of a back pressure



compensating valve 37, and the outlet side of the back pressure compensating valve 37 is connected to the main recovery circuit 36.

## **LEGAL STATUS**

[Date of request for examination]

12.02.2003

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

4167 /

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

#### (19)日本国特許庁(JP)

# (12) 公開特許公報(A)

## (11)特許出願公開番号

## 特開平10-184615

(43)公開日 平成10年(1998) 7月14日

(51) Int.Cl.6

識別記号

FΙ

F 1 5 B 21/14

F 1 5 B 11/00

J K

E 0 2 F 9/22

E02F 9/22

### 審査請求 未請求 請求項の数5 OL (全 9 頁)

(21)出願番号

特願平8-347707

(22)出願日

平成8年(1996)12月26日

(71)出願人 000001236

株式会社小松製作所

東京都港区赤坂二丁目3番6号

(72)発明者 遠藤 弘

栃木県小山市横倉新田400 株式会社小松

製作所小山工場内

(72)発明者 吉田 伸実

栃木県小山市横倉新田400 株式会社小松

製作所小山工場内

(72)発明者 丸田 和弘

栃木県小山市横倉新田400 株式会社小松

製作所小山工場内

(74)代理人 弁理士 浜本 忠 (外1名)

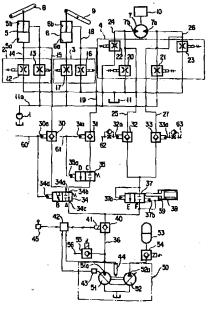
## (54) 【発明の名称】 アクチュエータの戻り圧油回収装置

#### (57)【要約】

【課題】 第1、第2、第3アクチュエータからの戻り 圧油を単独で回収できるし、第1、第3アクチュエータ を同時操作した時には第1アクチュエータの戻り圧油を 回収し、第3アクチュエータの戻り圧油に背圧を発生さ せるようにする。

【解決手段】 第1、第2、第3アクチュエータ5 6,7の戻り圧油が流れる第1、第2、第3回収回路1 5,19,25,27に第1~第4開閉弁30~33を 設ける。第1回収回路15と第2回収回路19を優先弁 34を介して主回収回路36に接続して同時操作した時 に第1回収回路15の戻り圧油が主回収回路36に流れ るようにし、第3、第4回収回路25,27を合流して 背圧補償弁37の入口側に接し、その背圧補償弁37の 出口側を主回収回路36に接続する。

#### 本発明の実施の形態を示す線図的機成説明図



#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 複数のアクチュエータの戻り圧油が流入 する複数の回収回路と、主回収回路と、この主回収回路 と少なくとも1つの回収回路を選択的に連通制御して各 戻り圧油のうち利用する戻り圧油を選択する手段で構成 したことを特徴とするアクチュエータの戻り圧油回収装 躍.

【請求項2】 前記選択手段を、1つの回収回路を主回 収回路に単独に連通する手段と、2つ以上の回収回路を 主回収回路に同時に連通する手段と、2つ以上の回収回 10 路を主回収回路に同時に連通する時に特定の回収回路か らの戻り圧油を優先して主回収回路に流す優先回収手段 とで構成した請求項1記載のアクチュエータの戻り圧油 回収装置。

【請求項3】 前記回収回路に、流出側圧力によらず流 入側圧力が設定圧力となった時に戻り圧油を流通する背 圧補償弁を設けた請求項1又は2記載のアクチュエータ の戻り圧油回収装置。

【請求項4】 複数のアクチュエータの戻り圧油がそれ ぞれ流入する複数の回収回路と、主回収回路と、各アク 20 た作業機械の回収装置として適用できる。 チュエータに圧油を供給する方向制御弁と、各回収回路 に設けられて、その方向制御弁を切換え作動する信号に よって開作動する開閉弁と、前記切換え作動する信号に よって2つの回収回路の一方を優先的に主回収回路に接 続する優先弁と、前記の2つの回収回路以外の回収回路 に設けた背圧補償弁とより構成したことを特徴とするア クチュエータの戻り圧油回収装置。

【請求項5】 アクチュエータにおける外部負荷によっ て圧力が生じる側の戻り圧油を回収するようにした請求 項1又は2又は3又は4記載のアクチュエータの戻り圧 30 油回収装置。

#### 【発明の詳細な説明】

## [0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、複数のアクチュエ ータからの戻り圧油を回収して他のアクチュエータ駆動 用として再利用する装置に関する。

#### [00002]

【従来の技術】1つのアクチュエータからの戻り回路を 1つの他のアクチュエータに接続して戻り圧油を回収し て1つの他のアクチュエータ駆動用として再利用するこ とが行なわれている。

#### [0003]

【発明が解決しようとする課題】従来の回収装置は1つ のアクチュエータを有する場合には適用できるが、油圧 パワーショベルのようにブームシリンダ、アームシリン ダ、旋回モータなどの複数のアクチュエータを備え、し かも複数のアクチュエータを同時操作する作業機械の場 合には適用できない。

【0004】つまり、複数のアクチュエータの戻り回路 を他の1つのアクチュエータに接続すると、複数のアク 50

チュエータの戻り回路が連通してアクチュエータを戻り 方向と反対方向に動作する場合に複数のアクチュエータ が同時に動作してしまうことがある。

【0005】そこで、本発明は前述の課題を解決できる ようにしたアクチュエータの戻り圧油回収装置を提供す ることを目的とする。

#### 180001

【課題を解決するための手段及び作用、効果】第1の発 明は、複数のアクチュエータの戻り圧油が流入する複数 の回収回路と、主回収回路と、この主回収回路と少なく とも1つの回収回路を選択的に連通制御して各戻り圧油 のうち利用する戻り圧油を選択する手段で構成したこと を特徴とするアクチュエータの戻り圧油回収装置であ

【0007】第1の発明によれば、複数の回収回路にお ける少なくとも1つを主回収回路に選択的に連通すると とで、少なくとも1つのアクチュエータの戻り圧油を回 収できる。

【0008】したがって、複数のアクチュエータを備え

【0009】第2の発明は、第1の発明における前記選 択手段を、1つの回収回路を主回収回路に単独に連通す る手段と、2つ以上の回収回路を主回収回路に同時に連 通する手段と、2つ以上の回収回路を主回収回路に同時 に連通する時に特定の回収回路からの戻り圧油を優先し て主回収回路に流す優先回収手段とで構成したアクチュ エータの戻り圧油回収装置である。

【0010】第2の発明によれば、複数の回収回路を主 回収回路に単独に連通できるから、各アクチュエータを 単独操作する時に各アクチュエータからの戻り圧油を単 独に回収できる。

【0011】また、2つ以上の回収回路を主回収回路に 同時に連通できるから、2つ以上のアクチュエータを同 時操作する時に夫々のアクチュエータの戻り圧油を合流 して回収できる。

【0012】また、2つ以上のアクチュエータを同時に 操作して夫々のアクチュエータの戻り圧油を回収する時 には優先回収手段で特定の回収回路の戻り圧油が主回収 回路に流入するので、作動速度の異なる2つ以上のアク チュエータを同時操作した時に夫々のアクチュエータを 作動しながら、1つのアクチュエータからの戻り圧油を 回収できる。

【0013】例えば、油圧ショベルのブームシリンダと アームシリンダを異なる作動速度で速度制御しながら同 時作動する時に、ブームシリンダの回収回路とアームシ リンダの回収回路を主回収回路に連通するとブームシリ ンダ、アームシリンダを速度制御できないので、このよ うな場合にはブームシリンダの回収回路の戻り圧油のみ を主回収回路に流通して速度制御しながらブームシリン ダとアームシリンダを同時操作する。

【0014】第3の発明は、第1又は第2の発明におけ る前記回収回路に、流出側圧力によらず流入側圧力が設 定圧力となった時に戻り圧油を流通する背圧補償弁を設 けたアクチュエータの戻り圧油回収装置である。

【0015】第3の発明によれば、背圧補償弁を設けた 回収回路に主回収回路の圧力によらず設定圧力の背圧が 生じる.

【0016】これにより、油圧ショベルの旋回モータか らの戻り圧油とブームシリンダ又はアームシリンダから の戻り圧油を同時に回収する場合に、旋回モータの戻り 10 の戻り圧油回収装置である。 圧油に設定圧力の背圧が生じてブーム圧を保持できる。

【0017】第4の発明は、複数のアクチュエータの戻 り圧油がそれぞれ流入する複数の回収回路と、主回収回 路と、各アクチュエータに圧油を供給する方向制御弁 と、各回収回路に設けられて、その方向制御弁を切換え 作動する信号によって開作動する開閉弁と、前記切換え 作動する信号によって2つの回収回路の一方を優先的に 主回収回路に接続する優先弁と、前記の2つの回収回路 以外の回収回路に設けた背圧補償弁どより構成したこと を特徴とするアクチュエータの戻り圧油回収装置であ

【0018】第4の発明によれば、方向切換弁を切換え てアクチュエータに圧油を供給すると、そのアクチュエ ータの回収回路に設けた開閉弁が開となって戻り圧油が 主回収回路に流れる。

【0019】これによって、1つの方向制御弁を切換操 作することで1つのアクチュエータの戻り圧油を回収で き、その操作が簡単となる。

【0020】また、2つの方向切換弁を同時に切換えて 2つのアクチュエータに同時に圧油を供給する時には、 優先弁によって一方の回収回路の戻り圧油が主回収回路 に流れる。

【0021】 これによって、2つのアクチュエータを同 時に異なる速度で速度制御しながら作動できるし、1つ のアクチュエータの戻り圧油を回収できる。

【0022】また、背圧補償弁によって回収回路に主回 収回路の圧力によらず設定圧力の背圧が生じるので、旋 回モータの戻り圧油にプレーキ圧を発生させることがで きる。

【0023】以上のようであるから、第4の発明に係る 40 戻り圧油回収装置は油圧ショベルのブームシリンダ、ア ームシリンダ、旋回モータからの戻り圧油を回収するも のとして好適となる。

【0024】つまり、優先弁によってブームシリンダと アームシリンダを同時操作する時にブームシリンダの戻 り圧油を回収し、旋回モータの回収回路に背圧補償弁を 設けてブレーキ圧を発生させることで、ブームシリン ダ、アームシリンダ、旋回油圧モータを単独操作する時 にはそれぞれの戻り圧油を回収できるし、ブームシリン ダとアームシリンダを同時操作する時にはブームシリン 50 て、第2室6bにアーム9の自重によって保持圧が発生

ダの戻り圧油を回収し、ブームシリンダ又はアームシリ ンダと旋回油圧モータを同時操作する時にはブームシリ ンダの戻り圧油又はアームシリンダの戻り圧油と旋回油 圧モータの戻り圧油を回収できると共に、旋回油圧モー タの戻り圧油に必ずブレーキ圧を発生して旋回油圧モー タを短時間に停止させることができる。

【0025】第5の発明は、前記いずれかの発明におい て、アクチュエータにおける外部負荷によって圧力が生 じる側の戻り圧油を回収するようにしたアクチュエータ

【0026】第5の発明によれば、アクチュエータの外 部負荷によって生じる圧力を回収するので、エネルギー ロスが低減する。例えば、シリンダにおける外部負荷に よって発生する保持圧、油圧モータの外部負荷の慣性回 転力による保持圧を回収するのでエネルギーロスが低減 する。

[0027]

【発明の実施の形態】図1に示すように、油圧ポンプ1 の吐出圧油は第1方向制御弁2、第2方向制御弁3、第 3方向制御弁4で第1アクチュエータ5、第2アクチュ エータ6、第3アクチュエータ7にそれぞれ供給され る。第1アクチュエータ5はパワーショベルのブーム8 を上下揺動するブームシリンダとしてある。第2アクチ ュエータ6はパワーショベルのアーム9を上下揺動する アームシリンダとしてある。第3アクチュエータ7はパ ワーショベルの上部旋回体10を旋回する旋回モータと してある。

【0028】前記第1アクチュエータ5は第1室5a (伸び室) に圧油が供給されると伸び作動してブーム8 を上方に揺動し、第2室5b (縮み室)に圧油が供給さ れると縮み作動してブーム8を下方に揺動する。そし て、第1室5aにブーム8の自重によって保持圧が発生

【0029】前記第1方向制御弁2は第1室5aをタン ク11に連通・遮断する第1メータアウトバルブ12と 第2室5bを油圧ポンプ1の吐出路1aに連通・遮断す る第1メータインバルブ13を有している。なお、図示 していないが第1室5aを油圧ポンプ1aの吐出路1a に連通・遮断する第2メータインバルブと、第2室5 b をタンク11に連通・遮断する第2メータアウトバルブ を有している。

【0030】前記第1メータアウトバルブ12を第1室 5aを接続する回路14に第1回収回路15が接続して ある。第1アクチュエータ5を縮み作動する時に第1回 収回路15に第1室5aの戻り圧油が流出する。

【0031】前記第2アクチュエータ6は第1室6a (伸び室) に圧油が供給されると伸び作動してブーム8 を下方に揺動し、第2室6b(縮み室)に圧油が供給さ れると縮み作動してアーム9を上方に揺動する。そし

,【0032】前記第2方向制御弁3は第2室6bをタン ク11に連通・遮断する第1メータアウトバルブ16と 第1室6aを油圧ポンプ1の吐出路1aに連通・遮断す る第1メータインバルブ17を有している。なお、図示 していないが第2室6bを油圧ポンプ1の吐出路1aに 連通・遮断する第2メータインバルブと、第1室6aを タンク11に連通・遮断する第2メータアウトバルブを 有している。

【0033】前記第1メータアウトバルブ16と第2室 10 6 b を接続する回路 1 8 に第 2 回収回路 1 9 が接続して ある。第2アクチュエータ6を伸び作動する時に第2回 収回路19に第2室6bの戻り圧油が流出する。

【0034】前記第3アクチュエータ7は第1ポート7 aに圧油が供給されると左旋回作動して上部旋回体10 を左方に旋回し、第2ポート7bに圧油が供給されると 右旋回作動して上部旋回体10を右方旋回する。そし て、第1ポート7a、第2ポート7bに上部旋回体10 の慣性力で保持圧が発生する。

【0035】前記第3方向制御弁4は第2ポート7bを 20 タンク11に連通・遮断する第1メータアウトバルブ2 0と、第1ポート7aを油圧ポンプ1の吐出路1aに連 通・遮断する第1メータインバルブ21と、第2ポート 7 bを油圧ポンプ1 aの吐出路1 aに連通・遮断する第 2メータインバルブ22と、第1ポート7aをタンク1 1に連通・遮断する第2メータアウトバルブ23を有し ている。

【0036】前記第1メータアウトバルブ20と第2ポ ート7bを接続する回路24に第3回収回路25が接続 してある。第3アクチュエータ7を左旋回作動する時に 30 第3回収回路25に第2ポート7bの戻り圧油が流出す

【0037】前記第2メータアウトバルブ23と第1ポ ート7aを接続する回路26に第4回収回路27が接続 してある。第3アクチュエータ7が右旋回作動する時に 第4回収回路27に第1ポート7aの戻り圧油が流出す

【0038】前記第1、第2、第3、第4回収回路1 5, 19, 25, 27には第1、第2、第3、第4開閉 弁30,31,32,33がそれぞれ設けてある。この 40 各開閉弁は受圧部30a、31a、32a、33aにバ イロット圧が作用すると開となるパイロット作動式チェ ック弁である。

【0039】第1回収回路15は優先弁34の第1入口 ポート34aに接続し、第2回収回路19は選択弁35 を経て優先弁34の第2入口ボート34bに接続してい る。優先弁34はスプリング力で第1位置Aに保持され て第2入口ボート34bと出口ボート34cを連通して いる。受圧部34dに圧油が作用すると第2位置日とな って第1人口ポート34aを出口ポート34cに連通す

る。この出口ポート34cは主回収回路36に接続して ある。

【0040】前記選択弁35はスプリング力で閉位置C となり、受圧部35aに圧油が作用すると開位置Dとな

【0041】前記第3、第4回収回路25、27は合流 して背圧補償弁37を経て前記主回収回路36に接続す る。この背圧補償弁37は第1受圧部37aに作用する 上流圧で連通位置Eに向けて押され、第2受圧部37b に作用する下流圧とスプリング38で遮断位置Fに向け て押される。下流圧はスプリング38のばね力を減少す る室39にも作用し、下流圧が変化してもスプリング3 8のばね力+下流圧による押し力が常に一定となるよう にしている.

【0042】 このようであるから、第3、第4回収回路 25, 27の圧力(上流圧)が設定圧力以下の時には背 圧補償弁37は閉位置下であり、設定圧力以上の時に開 位置Eとなるので、第3、第4回収回路25,27の圧 力は設定圧力以上に補償される。

【0043】つまり、第3アクチュエータ7が旋回停止 する時に第3、第4回収回路25,27に設定圧力が発 生してブレーキ圧力を保持できるようにしてある。

【0044】前記主回収回路36には回収チェック弁4 0が設けてある。この回収チェック弁40はソレノイド 41への通電量に比例した開度となる。このソレノイド 41にはコントローラ42で通電される。

【0045】前記主回収回路36は圧力変換器50に接 続してある。圧力変換器50は第1可変容量型ポンプ・ モータ51と第2可変容量型ポンプ・モータ52を機械 的に連結して同一回転速度で回転するようにしてある。 第1可変容量型ポンプ・モータ51のポート51aに主 回収回路36が接続し、第2可変容量型ポンプ・モータ 52のポート52aはアキュムレータ53に接続してあ る。

【0046】とのようであるから、主回収回路36の圧 油によって第1可変容量型ポンプ・モータ51がモータ 作用して第2可変容量型ポンプ・モータ52がポンプ作 用し、チェック弁54を経てアキュームレータ53に圧 油を貯圧する。

【0047】チェック弁54を開とすることでアキュー ムレータ53に貯圧された圧油で第2可変容量型ポンプ ・モータ52がモータ作用して第1可変容量型ポンプ・ モータ51がポンプ作用し、主回収回路36に高圧油を 吐出する。この主回収回路36に吐出された高圧油をチ ェック弁55を備えた回路56で油圧ポンプ1の吐出路 1 a に供給して再利用する。

【0048】前記第1可変容量型ポンプ・モータ51の 容量、例えば斜板角度は容量センサ43で検出されて前 記コントローラ42に入力される。第1可変容量型ポン プ・モータ51の回転数は回転センサ44で検出されて

前記コントローラ42に入力される。

【0049】コントローラ42は容量と回転数とに基づいて主回収回路36の流量(アクチュエータからの戻り流量)を演算する。この流量に基づいてアクチュエータの作動速度を演算し、設定した作動速度との差に基づいてソレノイド41への通電量をコントロールして回収チェック弁40の開度を制御する。

【0050】前記コントローラ42には速度設定手段45により設定速度が入力される。

【0051】このようであるから、第1アクチュエータ 10 5、第2アクチュエータ6の自重落下する方向の作動速 度を任意に制御できる。

【0052】次に戻り圧油の回収動作を説明する。

(第1アクチュエータ5からの回収)第1メータアウトバルブ12を閉、第1メータインバルブ13を開とすると共に、第1パイロット回路60にパイロット圧を供給して第1開閉弁30を開、優先弁34を第2位置Bとする。

【0053】 これにより、第1アクチュエータ5は縮み作動して第1室5a内の戻り圧油が第1回収回路15よ 20り主回収回路36に流れて回収される。

【0054】(第2アクチュエータ6からの回収)第1メータアウトバルブ16を閉、第2メータインバルブ17を開とすると共に、第2パイロット回路61にパイロット圧を供給して第2開閉弁31を開、選択弁35を開け置りとする。

【0055】これにより、第2アクチュエータ6は伸び作動して第2室6b内の戻り圧油が第2回収回路19から主回収回路36に流れて回収される。

【0056】(第3アクチュエータ7からの回収)第1 メータアウトバルブ20を閉、第1メータインバルブ2 1を開とすると共に、第3バイロット回路62にバイロット圧を供給して第3開閉弁32を開とする。

【0057】とれにより、第3アクチュエータ7の第1ポート7bの戻り圧油が第3回収回路25より主回収回路36に流れて回収される。

【0058】(第3アクチュエータ7からの回収)第2メータアウトバルブ23を閉、第2メータインバルブ22を開とすると共に、第4パイロット回路63にパイロット圧油を供給して第4開閉弁33を開とする。

【0059】これにより、第3アクチュエータ7の第1ポート7aの戻り圧油が第4回収回路27から主回収回路36に流れて回収される。

【0060】(第1アクチュエータ5と第3アクチュエータ7からの回収)前述と同様にして第1回収回路15、第3又は第4回収回路25,27から主回収回路36に戻り圧油が流れて回収される。

【0061】(第2アクチュエータ6と第3アクチュエータ7からの回収)前述と同様にして第2回収回路I 9、第3又は第4回収回路25,27から主回収回路に 50

戻り圧油が流れて回収される。

【0062】(第1アクチュエータ5と第2アクチュエ ータ6からの回収)との場合には優先弁34が第2位置 Bとなり、第1回収回路15から第1アクチュエータ5 の戻り圧油のみが主回収回路36に流れて回収される。 【0063】つまり、第1アクチュエータ5はブームシ リンダであり、ブーム8とアーム9の重量に見合う保持 圧が発生し、その保持圧は第2アクチュエータ6の保持 圧よりも大きいから、第1アクチュエータ5の戻り圧油 を回収すると共に、各シリンダを速度制御可能とする。 【0064】図2は制御回路図であり、第1操作部材6 4、第2操作部材65、第3操作部材66よりの操作信 号がコントローラ67に入力される。パイロットポンプ 68の吐出圧油が第1、第2、第3、第4電磁弁69-1,69-2,69-3,69-4で前記第1、第2、 第3、第4パイロット回路60, 61, 62, 63に供 給される。

【0065】コントローラ67は第1操作部材64からの操作信号が入力されると第1方向制御弁2の切換信号と第1電磁弁69-1の通電信号を出力する。第2操作部材65からの操作信号が入力されると第2方向制御弁3の切換信号と第2電磁弁69-2の通電信号を出力する。第3操作部材66からの操作信号が入力されると第3方向制御弁4の切換信号と第3又は第4電磁弁69-3、69-4の通電信号を出力する。

【0066】図3は第2の実施の形態を示す制御回路図であり、第1、第2、第3方向制御弁2、3、4をスプール式で、かつパイロット圧によって切換えられるものとすると共に、戻り圧油回収ポート2a、3a、4a、4bを有するものとし、アクチュエータからの戻り圧油が方向制御弁を通って第1、第2、第3、第4回収回路15、19、25、27に流れるようにする。

【0067】第1、第2、第3操作部材64,65,66を油圧パイロット弁として各方向制御弁の受圧部2b,2c,3b,3c,4c,4dにパイロット圧油を供給するようにすると共に、第1、第2、第3、第4パイロット回路60,61,62,63にパイロット圧油を供給するようにする。

【0068】次に優先弁34、選択弁35、背圧補償弁4037、回収チェック弁40の具体構造を説明する。図4に示すように、本体70に第1人口ボート71、第2人口ボート72、第3人口ボート73、第4人口ボート74を形成する。第1~第4ボート71~74に第1~第4回収回路15、19、25、27にそれぞれ接続している。

【0069】前記第1人口ポート71は第1油孔75で第1スプール孔76に形成した第1ポート77に連通し、第2人口ポート72は第2油孔78で第1スプール孔76に形成した第2ポート79に連通している。第1スプール孔76には流出ポート79-1、第3ポート8

0、第4ポート81が形成してあると共に、第1スプール82と第2スプール83が嵌挿してある。

【0070】前記第1スプール82はスプリング84で第1ポート77と流出ポート79-1を遮断し、かつ第3ポート80を流出ポート79-1に連通する位置に保持され、第1受圧室85に圧油が供給されると第1スプール82はスプリング84に抗して第1ポート77を流出ポート79-1に連通し、かつ第3ポート80と流出ポート79-1を遮断する位置に移動する。

【0071】 これにより、第1スプール82が前述の優 10 先弁34を構成している。つまり、第1ポート77が第 1入口ポート34a、第3ポート80が第2入口ポート34b、流出ポート79-1が出口ポート34c、受圧室85が受圧部34dに相当する。

【0072】前記第2スプール83はスプリング86で第2ポート79と第4ポート81を遮断する位置に保持され、受圧室87に圧油が供給すると第2スプール83は第2ポート79と第4ポート81を連通する位置に作動し、その第4ポート81が油孔88で第3ポート80に連通している。これによって、第2スプール83が前20述の選択弁35を構成している。

【0073】前記本体70には第2スプール孔89が形成され、この第2スプール孔89に流入ポート90と流出ポート91が形成してある。流入ポート90に第3、第4人□ポート73、74が油孔92で連通し、流出ポート91が油孔93で前記流出ポート79-1に連通している。

【0074】前記第2スプール孔89に第3スプール94が嵌挿してある。この第3スプール94は第1受圧室95に流入した入口側圧力で流入ボート90と流出ボート91を連通する位置に押される。また、第3スプール94はスプリング96と第2受圧室97に作用する出口側圧力で流入ボート90と流出ボート91を遮断する位置に押される。

【0075】前記スプリング96はピストン98を押し、そのピストン98が第3スプール89の軸孔99に 嵌合して第2受圧室97を形成している。これによって 前述の背圧補償弁37を構成している。

【0076】前記本体70には段付きのシリンダ孔100が形成され、とのシリンダ孔100に段付きのピスト 40ン101が候挿されて第1室102と第2室103とシリンダ室104を形成している。第1室102が流出ポート79-1に連通し、第2室103が軸孔105で第1室102に連通している。前記ピストン101はスプリング106で上方に押されて第1室102と回収用油孔107を遮断し、シリンダ室104に圧油が供給されるとピストン101が下方に移動して第1室102と回収用油孔107を連通する。との連通面積はシリンダ室104に供給される圧力に比例する。これによって前述の回収チェック弁40を構成している。 50

【0077】なお、前記図1に示す回収チェック弁40は比例ソレノイドの推力によって開度が異なるものとしてあるが、図4に示す回収チェック弁40は油圧力に比例した開度となるようにしてある。そして、シリンダ室104には従来公知の電磁比例圧力制御弁108から圧油が供給される。

【0078】第1パイロット回路60にパイロット圧油を供給して第1アクチュエータ5でブーム8を下げ作動する時には、第1受圧室85に圧油が供給されて第1スプール82が右方に移動して第1ポート77と流出ポート79-1が連通するので、第1アクチュエータ5の戻り圧油が回収チェック弁40を介して回収用油孔107に流れる。

【0079】第2パイロット回路61にパイロット圧油を供給して第2アクチュエータ6でブーム9を下げ作動(掘削作動)する時には、第1受圧室87に圧油が供給されて第2スプール83が左方に移動し、第2ポート79と第4ポート81が連通するので、第2アクチュエータ6からの戻り圧油が第2ポート79、第4ポート81、油孔88、第3ポート80、流出ポート79-1から回収チェック弁40を経て回収用油孔107に流れ

【0080】第3パイロット回路63にパイロット圧油を供給して第3アクチュエータ7を作動する時には、第3スプール94が右方に移動して第3アクチュエータ7からの戻り圧油は流入ポート90、流出ポート91、油孔93、流出ポート79-1より回収チェック弁40を経て回収用油孔107に流れる。

【0081】この動作の詳細を説明すると、流入側圧力 Paが第1室95に作用し、流出側圧力Pbが第2室97に作用する。圧力バランスはPa× $A_1$  -Pb× $A_2$  =F -Pb× $A_2$  となる。ここで、 $A_1$  は第1室95の受圧面積、 $A_2$  は第2室97の受圧面積、F 。はスプリング96のばね力であり、 $A_1$   $=A_2$  である。

【0082】このために、Pa×A1=F。となり、流入側圧力Paは流出側圧力Pbによらずスプリング96のばね力で決定される。流入側圧力Paがスプリング96のばね力に見合う圧力に達すると第3スプール94が右方に移動して流入ポート90と流出ポート91が連通する。

【0083】第1アクチュエータ5と第3アクチュエータ7又は第2アクチュエータ6と第3アクチュエータ7を同時に作動した時にはそれぞれのアクチュエータの戻り圧油が流出ポート79-1に合流し、回収チェック弁40を経て回収用油孔107に流れる。

【0084】この時、第1アクチュエータ5又は第2アクチュエータ6の戻り圧油の圧力が高くとも前述のように流入ポート90の圧力は設定圧力まで上昇するので、第3アクチュエータ7の戻り圧油が設定圧力まで上昇

0 し、旋回ブレーキ圧を維持できる。

【0085】第1アクチュエータ5と第2アクチュエータ6を同時に作動した時には、第1スプール82で第3ポート80が流出ポート79-1と遮断するので、第1アクチュエータ5からの戻り圧油のみが回収用油孔107に流れる。

【0086】図5に示すように、前記主回収回路36を油圧モータ120に接続し、その油圧モータ120で負荷、例えば冷却用ファン121を回転駆動するようにする。この油圧モータ120の流入側に可変流量制御弁122を設けても良い。

【0087】とのようにすれば、回収した戻り圧油で冷却用ファン121を回転駆動できるし、可変流量制御弁122の流量を変えることで油圧モータ120の回転数を変えて冷却用ファン121の回転数をコントロールできる。

#### 【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の実施の形態を示す線図的構成説明図である。

【図2】制御回路図である。

【図3】第2の実施の形態を示す制御回路図である。

【図4】優先弁、選択弁、背圧補償弁の具体構造を示す 断面図である。

【図5】回収した圧油の他の利用の仕方を示す説明図である。

## 【符号の説明】

5…第1アクチュエータ

6…第2アクチュエータ

7…第3アクチュエータ

8…ブーム

#### \*9...アーム

10…上部旋回体

15…第1回収回路

19…第2回収回路

25…第3回収回路

27…第4回収回路

30…第1開閉弁

31…第2開閉弁

32…第3開閉弁

10 33…第4開閉弁

3 4 …優先弁

35…選択弁

36…主回収回路

37…背圧補償弁

40…回収チェック弁

70…本体

71…第1入口ポート

72…第2入□ポート

73…第3入口ボート

7 4 …第 4 入口ポート

82…第1スプール

83…第2スプール

94…第3スプール

101…ピストン

104…シリンダ室

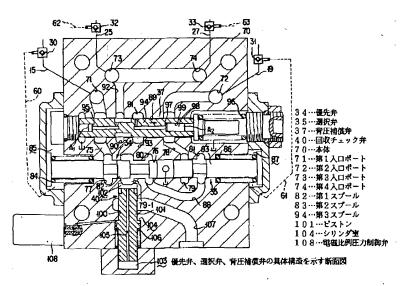
108…電磁比例圧力制御弁

120…油圧モータ

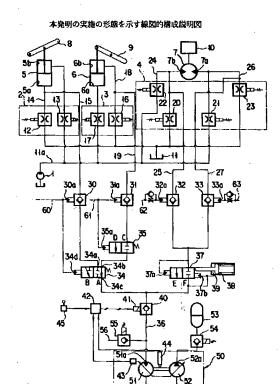
121…ファン・

\* 122…可変流量制御弁

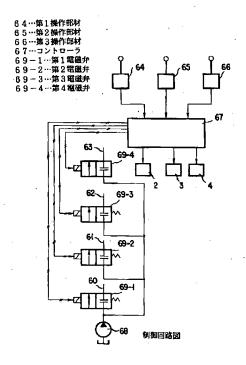
## 【図4】



【図1】

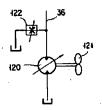


【図2】



【図5】

3 6…主回収回路 1 2 0…油圧モータ 1 2 1…ファン 1 2 2…可変流量制御弁



回収した圧油の他の利用の仕方を示す説明図

## 【図3】

